

Ata da Reunião nº 9			
Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis			
Data:	28-04-2015	Local:	Sala I-109
Participantes:	• Luís Leça • Prof. Dr. Pedro Costa • Prof. Dr. José Lima		

Tópicos discutidos

I	Comunicação do ponto da situação – Implementação do método A*.
II	Esclarecimento de dúvidas sobre o método A*.

Conclusões

I	Necessário inflacionar obstáculos de forma a evitar colisões.
---	---