

Ata da Reunião nº 1			
Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis			
Data:	20-02-2015	Local:	Sala I-108
Participantes:	• Luís Leça • Prof. Dr. Pedro Costa • Prof. Dr. José Lima		

Tópicos discutidos		
--------------------	--	--

I	Planeamento das tarefas a realizar.
II	Definição da ordem de trabalhos.

Conclusões		
------------	--	--

I	Escolha do ROS como plataforma de trabalho.
---	---