

Ata da Reunião nº 13			
Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis			
Data:	26-05-2015	Local:	Sala I-109
Participantes:	• Luís Leça • Prof. Dr. Pedro Costa • Prof. Dr. José Lima		

Tópicos discutidos

I	Comunicação do ponto da situação – Implementação do método VO.
II	Possíveis cenários interessantes para comparar métodos.

Conclusões

I	Conclusão da implementação do VO
II	Continuar comparações entre métodos.