

Ata da Reunião nº 16			
Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis			
Data:	23-06-2015	Local:	Sala I-109
Participantes:	• Luís Leça • Prof. Dr. Pedro Costa • Prof. Dr. José Lima		

Tópicos discutidos	
I	Comunicação do ponto da situação – comparações entre métodos.
II	Comunicação do ponto da situação – escrita do documento, correções do mesmo.