

| Ata da Reunião nº 6 | | | |
|--|---|---------------|------------|
| Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis | | | |
| Data: | 07-04-2015 | Local: | Sala I-109 |
| Participantes: | <ul style="list-style-type: none">• Luís Leça• Prof. Dr. Pedro Costa• Prof. Dr. José Lima | | |

Tópicos discutidos

| | |
|----|---|
| I | Comunicação do ponto da situação – Implementação do método RRT. |
| II | Esclarecimento de dúvidas sobre método RRT. |

Conclusões

| | |
|----|---|
| I | Finalização da implementação do método RRT. |
| II | Estudo do método A*. |