

Ata da Reunião nº 12			
Implementação de Algoritmos de Planeamento de Trajectórias de Robôs Móveis			
Data:	19-05-2015	Local:	Sala I-109
Participantes:	• Luís Leça • Prof. Dr. Pedro Costa • Prof. Dr. José Lima		

Tópicos discutidos

I	Comunicação do ponto da situação – Implementação do método VO.
---	--

Conclusões

I	Continuação da implementação do método Velocity Obstacles.
II	Iniciar comparações entre diferentes métodos.